



Научно-теоретический
и прикладной журнал
широкого профиля

Издается с 1990 г.

Выходит один раз в три месяца

Издательство МГТУ
им. Н.Э. Баумана

СОДЕРЖАНИЕ

Инерциальные системы и их чувствительные элементы

С а л ы ч е в О. С., В о р о н о в В. В. Лаборатория инерциальных геодезических систем	6
Б ы к о в с к и й А. В. Метод калибровки бесплatformенной инерциальной навигационной системы	14
К о н о в а л о в С. Ф., К у р т ю к о в В. А., Ю р а с о в В. В. Триада акселерометров с магнитоэлектрическими датчиками момента, не требующая разворотов при изменении масштабных коэффициентов	21
Н е у с ы п и н А. К. Погрешности в счислении пути астроинерциальной навигационной системы и их компенсация	29
Б а г р о в а М. С., Т а л а л Ш а м с и Б а ш а. Выбор параметров начальной выставки бесплatformенных инерциальных навигационных систем	34

Гирокопические приборы и системы

М а т в е е в В. А., П о д ч е з е р ц е в В. П. Погрешности динамически настраиваемого гирокопа от подшипниковых вибраций	40
Ф и л а т о в А. В., М а т в е е в В. А. Расчет характеристик магнитных подвесов с короткозамкнутыми сверхпроводящими контурами для низкотемпературных машин	49
Ф а т е е в В. В., П о д ч е з е р ц е в В. П., Л ю т ы й М. Н. Вибрационный датчик угловой скорости	59
Ч е р н и к о в С. А., Х е н д и Б. Улучшение динамических характеристик инерционно-демпфируемых гирокопических систем введением люфта в диссипативную связь	69
С е л и в а н о в а Л. М., С а л м и н а М. А. Влияние упругой податливости опор поплавка на динамические характеристики гиростабилизатора	76
М о к р ы ш е в С. В., Ш е с т о в С. А. Наземный гирокомпас на основе динамически настраиваемого гирокопа	85
А р с е н ь е в В. Д. Реализация алгоритмической компенсации температурных погрешностей гироприборов в неустановившихся тепловых режимах	93

Носов П. А., Фатеев В. В. Гирокомпьютерный стабилизатор телекамеры с датчиком угловой скорости и импульсным управлением	97
Зенченко М. Г. Метод уменьшения погрешностей работы стержневого вибрационного гироскопа, вызванных неидеальностью формы поперечного сечения чувствительного элемента	103

Системы пилотажно-навигационных комплексов

Окоемов Б. Н., Петров В. М., Фашевский Н. Н. Принцип построения двухотказного пилотажно-навигационного комплекса для самолета общего назначения.....	110
Брылев А. И., Окоемов Б. Н. Использование бортовой ЭВМ для контроля параметров движения тяжелого транспортного самолета на взлете.....	115
Дегтярев О. В., Евстифеев В. В. Параметрический синтез в поверочных испытаниях систем управления	119

CONTENTS

Inertial Systems and Their Sensitive Elements

Salychev O. S., Voronov V. V. Laboratory of the Inertial Geodetic Systems	6
Bukovsky A. V. Calibration method for strapdown inertial navigation system	14
Konovalov S. F., Kurtyukov V. A., Yurasov V. V. Accelerometer triad with magnetoelectric torque sensors calibrated without triad turning	21
Neusypin A. K. Reckoning errors of astroinertial navigation system ...	29
Bagrova M. S., Talal Sham si Basha. Choice of parameters for initial alignment of strapdown inertial navigation systems.....	34

Gyro Instruments and Systems

Matveev V. A., Podcherezhev V. P. Errors due to bearing vibration for dynamically tuned gyro operating as angular velocity sensor ...	40
Filatov A. V., Matveev V. A. Calculation of magnetic suspension with short-circuited superconducting contours for cryogenic devices	49
Fateev V. V., Podcherezhev V. P., Liutyi M. N. Vibration sensor of angular velocity	59
Chernikov S. A., Hendri B. Enhancement of inertially damped gyro system dynamic features by introducing backlash into dissipative joint.....	69
Selivanova L. M., Salminna M. A. Influence of float bearings elastic pliability on gyrostabilizer dynamic characteristics	76
Mokryshev S. V., Shestopal S. A. Ground gyrocompass on the basis of dynamically tuned gyro	85
Arseniev V. D. Algorithmic compensation of gyro instrument temperature error in unsteady thermal conditions	93
Nosov N. A., Fateev V. V. Gyrostabilizer of TV camera with angular velocity sensor and pulse control	97
Zenchenko M. G. Method to reduce operation errors of needle vibration gyro caused by imperfection of detector cross-section shape	103

Systems of Flight Navigation Complexes

O k o y e m o v B. N., P e t r o v V. M., F a s c h e v s k y N. N. Construction principles of general purpose aircraft double-failure instrumentation complex.....	110
B r y l i e v A. I., O k o y e m o v B. N. Using airborne computer for supervision of heavy transport aircraft movement parameters during take-off	115
D e g t y a r y e v O. V., E v s t i f e e v V. V. Parametric synthesis in calibration tests of control systems.....	119
A b s t r a c t s of papers	128